

ПНЕВМАТИЧЕСКИЙ ПАРАЛЛЕЛЬНЫЙ ЗАХВАТ QPG-tech 2-х пальцевый

QPG-Tech - это универсальный двухпальцевый захват с центрированием, отличающийся высокой повторяемостью и длительным сроком службы, для широкого спектра промышленных применений.

Преимущества

- Прочный и легкий корпус из алюминиевого сплава с твердым покрытием.
- Прочный Т-образный паз с гайками из закаленной стали для точного регулирования губок и простоты обслуживания.
- Компактные размеры для приложений с ограниченным пространством.
- Крепление с одной стороны двумя винтами для универсального и гибкого соединения.
- Встроенные постоянные магниты для прямого контроля движения поршня.
- Слоты для установки и позиционирования датчиков магнитного поля.
- Подача воздуха через бесшланговые прямые соединения или фитинговые резьбовые соединения.



СПЕЦИФИКАЦИИ

Модель	Ход каждой губки	Расход воздуха за цикл (двойной ход)	Усилие закрытия каждой губки @ 6 bar	Усилие открытия каждой губки @ 6 bar	Общее усилие закрытия @ 6 bar	Общее усилие открытия @ 6 bar	Рекомендованный вес детали*	Масса	Точность повторения
QPG - TECH 208	8 мм	28 см³	325 N	260 N	650.0 N	520.0 N	3.25 кг	0.8 кг	± 0.01 мм
QPG - TECH 210	10 мм	56 см³	505 N	420 N	1010.0 N	840.0 N	5.05 кг	1.35 кг	± 0.01 мм
QPG - TECH 212	13 мм	115 см³	810 N	680 N	1620.0 N	1360.0 N	8.10 кг	2.3 кг	± 0.01 мм
QPG - TECH 216	16 мм	228 см³	1300 N	1090 N	2600.0 N	2180.0 N	13.00 кг	4.2 кг	± 0.01 мм
QPG - TECH 220	20 мм	452 см³	2020 N	1770 N	4040.0 N	3540.0 N	20.20 кг	8 кг	± 0.01 мм
QPG - TECH 230	30 мм	1392 см³	4050 N	3730 N	8100.0 N	7460.0 N	40.50 кг	22 кг	± 0.01 мм

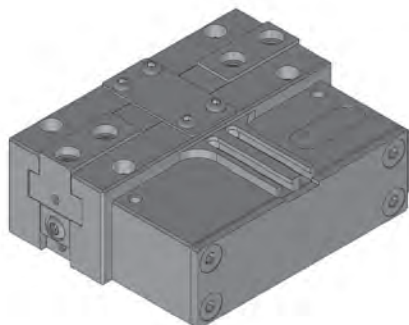
* Рекомендуемый вес заготовки рассчитан для зажима с беззазорной посадкой с коэффициентом статического трения 0,15 и коэффициентом запаса прочности 3 против смещения детали.

Давление открытия **2 - 12 bar**

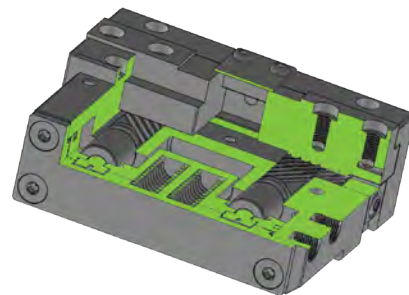
Рабочая температура **5 - 60 °C**

Уровень шума (звуковое давление) **<= 70 db(A) в любом направлении**

ВИД В РАЗРЕЗЕ

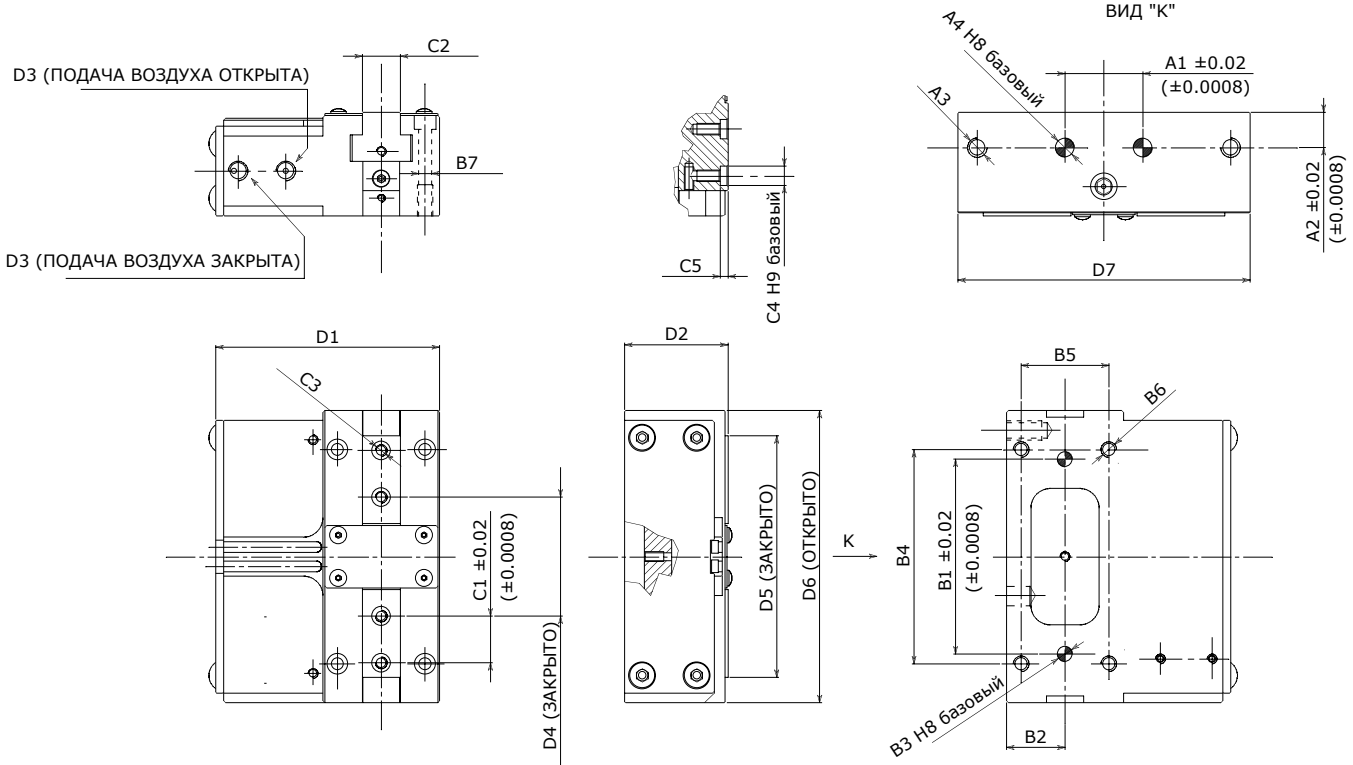


Рекомендации по выбору модели захвата
Выбор правильной модели захвата зависит от веса детали, коэффициента трения между пальцами и деталью и требуемого движения. Из-за инерционных сил, связанных с движением, мы рекомендуем, чтобы удерживающая сила модели захвата была в 10-20 раз больше веса детали. Если приложение предполагает сильное ускорение / замедление или удары во время движения, следует рассмотреть дополнительный запас прочности.



ИНФОРМАЦИЯ О ПРОДУКТЕ

Глубина отверстия под штифт в корпусе $\geq 1 d$



Опционально

- Магнитные переключатели

	Крепление - Опция # 1				Крепление - Опция # 2							Применение пальца					Справочные размеры					
	A1	A2	A3	A4	B1	B2	B3	B4	B5	B6	B7	C1	C2	C3	C4	C5	D1	D2	D3	D4	D5	D6
QPG-tech 208	22	12.5	M6	6	65.00	21	5	72	32	M5	4.2	16	12.5	M5	8	3	83.5	39	G1/8	37	82	98
QPG-tech 210	32	15	M8	8	80.00	25	6	86	38	M6	5.2	20	16.5	M6	10	4	96.5	45	G1/8	47	100	120
QPG-tech 212	40	18	M10	10	100.00	30	8	110	45	M8	6.5	24	19.5	M6	10	4	118.5	53	G1/8	61	124	150
QPG-tech 216	50	22	M12	12	130.00	36	10	140	55	M10	8.5	32	22.5	M10	14	5	141	63	G1/4	77	158	190
QPG-tech 220	70	28	M12	12	160.00	50	12	170	70	M12	10.5	40	30.5	M12	16	5	174.5	77	G1/4	86	195	235
QPG-tech 230	100	40	M16	16	220.00	70	16	230	96	M16	13	46	40.5	M16	22	8	241	102	G1/4	135	270	330

* Размеры в миллиметрах.

** Все размеры являются описательными и могут быть изменены. Мы оставляем за собой право вносить изменения без предварительного уведомления.



ООО «ВЕСТ-Производство»

Тел.: +7(831)25301-65

E-Mail: info@west-pr.ru

Web: west-components.com



Applied Robotics Inc.

648 Saratoga Road, Glenville, NY 12302 USA

Tel. +1 518 384 1000

www.appliedrobotics.com

info@appliedrobotics.com



02.2020_Rev.02_US